

Doç. Dr. İSMAİL UYANIK

Kişisel Bilgiler

İş Telefonu: [+90 312 297 7025](tel:+903122977025)

E-posta: ismailuyanik@hacettepe.edu.tr

Web: <https://avesis.hacettepe.edu.tr/ismailuyanik>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ORCID: 0000-0002-3535-5616

ScopusID: 55539977400

Yoksis Araştırmacı ID: 290840

Araştırma Alanları

Kontrol ve Sistem Mühendisliği, Robotik ve Mekatronik Sistemler, Biyosinyal İşleme

Akademik Unvanlar / Görevler

Dr. Öğr. Üyesi, Hacettepe Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik ve Elektronik Bölümü, 2019 - Devam Ediyor

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Salience of multisensory feedback regulates behavioral variability**
Comertler M. S., UYANIK İ.
BIOINSPIRATION & BIOMIMETICS, cilt.17, sa.1, 2022 (SCI-Expanded)
- II. **Variability in locomotor dynamics reveals the critical role of feedback in task control.**
Uyanik İ., Sefati S., Stamper S., Cho K., Ankarali M., Fortune E., Cowan N.
eLife, cilt.9, 2020 (SCI-Expanded)
- III. **Frequency-Domain Subspace Identification of Linear Time-Periodic (LTP) Systems**
Uyanik İ., SARANLI U., ANKARALI M. M., Cowan N. J., Morgul O.
IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL, cilt.64, sa.6, ss.2529-2536, 2019 (SCI-Expanded)
- IV. **Harmonic transfer functions based controllers for linear time-periodic systems**
Hidir E. K., Uyanik İ., Morgul O.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.41, sa.8, ss.2171-2184, 2019 (SCI-Expanded)
- V. **Sensory Cues Modulate Smooth Pursuit and Active Sensing Movements**
Uyanik İ., Stamper S. A., Cowan N. J., Fortune E. S.
FRONTIERS IN BEHAVIORAL NEUROSCIENCE, cilt.13, 2019 (SCI-Expanded)
- VI. **State-space identification of switching linear discrete time-periodic systems with known scheduling signals**
Uyanik İ., Hamzacebi H., ANKARALI M. M.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.27, sa.4, ss.2755-2768, 2019 (SCI-Expanded)
- VII. **Enhancing 3D range image measurement density via dynamic Papoulis-Gerchberg algorithm**
Kuzucu E., Ozturk D., Gul M., Ozbay B., Arisoy A. M., Sirin H. O., Uyanik İ.

TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.40, sa.16, ss.4407-4420, 2018 (SCI-Expanded)

VIII. **A low-cost feedback control systems laboratory setup via Arduino-Simulink interface**

Uyanik İ., Catalbas B.

COMPUTER APPLICATIONS IN ENGINEERING EDUCATION, cilt.26, sa.3, ss.718-726, 2018 (SCI-Expanded)

IX. **Identification of a vertical hopping robot model via harmonic transfer functions**

Uyanik İ., Ankarali M. M., Cowan N. J., SARANLI U., Morgul O.

TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.38, sa.5, ss.501-511, 2016 (SCI-Expanded)

X. **Experimental Validation of a Feed-Forward Predictor for the Spring-Loaded Inverted Pendulum Template**

Uyanik İ., Morgul O., SARANLI U.

IEEE TRANSACTIONS ON ROBOTICS, cilt.31, sa.1, ss.208-216, 2015 (SCI-Expanded)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

I. **Identification and Control of a Linear Time-Periodic Test Bench Using Harmonic Transfer Functions and LQR Controllers**

Sert B., ÇATALBAŞ B., UYANIK İ.

9th International Conference on Control, Decision and Information Technologies, CoDIT 2023, Rome, İtalya, 3 - 06 Temmuz 2023, ss.2366-2371

II. **Tracking the Nodal Point of Weakly Electric Fish Using Artificial Neural Networks Zayıf Elektrik Balıklarının Düğüm Noktasının Yapay Sinir Ağları Kullanılarak Takip Edilmesi**

ÇATALBAŞ B., Elikuru D., Aydın E. Y., UYANIK İ.

31st IEEE Conference on Signal Processing and Communications Applications, SIU 2023, İstanbul, Türkiye, 5 - 08 Temmuz 2023

III. **Characterization of Soft Robotic Antenna for Close-Proximity Distance Perception Yakın Mesafe Algisi için Yumuşak Robotik Duyarga Karakterizasyonu**

Demir O., ÖZTÜRK E., Sayar E., UYANIK İ., Yıldız Ş. K.

31st IEEE Conference on Signal Processing and Communications Applications, SIU 2023, İstanbul, Türkiye, 5 - 08 Temmuz 2023

IV. **System Identification of the Target Tracking Behavior of Zebrafish During Rheotaxis Zebra Balıklarının Reotaksi Esnasındaki Hedef Takip Davranışının Sistem Tanıyımı**

Koc O., Demirel A., Aydın E. Y., Ibisoglu F., Solmaz S. I., Ari K., Idman A., UYANIK İ.

30th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2022, Safranbolu, Türkiye, 15 - 18 Mayıs 2022

V. **A Biologically Inspired Soft Robotic Antenna for Insect-like Robots Böceğimsi Robotlar için Biyolojik Olarak Esinlenilmiş Yumuşak Robotik Duyarga**

Kaymak O., Sen F., Yuksel F., UYANIK İ., Yıldız S. K.

30th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2022, Safranbolu, Türkiye, 15 - 18 Mayıs 2022

VI. **Characterization of zebrafish desmin orthologs and incomplete penetrance in CRISPR/Cas9-generated stable knockouts**

Kayman Kürekçi G., Kural Mangit E., Sağlam B., Ergin B., Uyanık İ., Korkusuz P., Talim B., Puralı N., Dinçer P. R.

The 2nd Zebrafish Workshop in Turkey, İzmir, Türkiye, 18 Mart 2021

Metrikler

Atif (WoS): 40

Atif (Scopus): 36

H-İndeks (WoS): 4

H-İndeks (Scopus): 4